

## Errata

Página	Onde se lê	Deve ler-se
31	$\omega_1^J$	$\omega_0^J$
31	$\omega_2^J$	$\omega_1^J$
31	$\Delta\theta_1^J(k)$	$\Delta\theta_0^J(k)$
31	$\Delta\theta_2^J(k)$	$\Delta\theta_1^J(k)$
32	$\omega_n^J(k) = {}^{n-1}T_n(k-1) \cdot \omega_n^s(k)$ $-\omega_{n-1}^s(k) = \begin{bmatrix} \omega_{n_x}^J(k) \\ \omega_{n_y}^J(k) \\ \omega_{n_z}^J(k) \end{bmatrix}$	$\omega_n^J(k) = {}^nT_{n+1}(k-1) \cdot \omega_{n+1}^s(k)$ $-\omega_n^s(k) = \begin{bmatrix} \omega_{n_x}^J(k) \\ \omega_{n_y}^J(k) \\ \omega_{n_z}^J(k) \end{bmatrix}$
49	Experiência 5 - Monitorização da orientação global	Experiência 5 - Monitorização das juntas 3 e 5
51	Também na experiência 4	Também na experiência 6
52	Experiência 7 - Monitorização das juntas 1, 3 e 4	Experiência 7 - Monitorização da orientação global