

INFORMAÇÃO PESSOAL

Jorge Manuel Soares Almeida

📍 Rua da Fonte, Edifício Val Covo, 2º Frente, 3020-272 Coimbra (Portugal)

📞 965127594

✉ almeida.j@ua.pt

PROFISSÃO

Engineer

EXPERIÊNCIA PROFISSIONAL

set 15–Presente

Senior Software developer and IT Administrator

Euroralex S.A., Carregal do Sal (Portugal)

- Senior software developer,
- Server backend developer,
- Mobile applications developer,
- Web applications developer,

- Database administrator and manager,

- IT administrator,

jun 15–Presente

Freelancer de Software

- Software e firmware para monitorização de performance de motores no ramo naval,
- Software de controlo e navegação para UAV,
- Software de backend e frontend com aplicação no ramo mobile,

nov 14–fev 15

Prestação de serviços

Universidade de Aveiro, Aveiro (Portugal)

- Desenvolver servidor de controlo de produção de unidade fabril
- Implementação em ambiente industrial
- Servidor programado em JAVA
- Aplicação cliente Android nativa em JAVA

EDUCAÇÃO E FORMAÇÃO

abr 11–Presente

Doutoramento em Engenharia Mecânica

Universidade de Aveiro, Aveiro (Portugal)

- Competências ao nível da investigação avançada que permitem uma elevada capacidade de resolução de problemas complexos.
- Trabalho multidisciplinar enquadrado numa vasta equipa e projeto plurianual.
- Contactos e colaborações com parceiros internacionais, Universidade de Alcalá Madrid.
- Permanência de 3 meses em laboratório de renome internacional.
- Competências na área do seguimento de obstáculos com recurso a LASER e visão stereo.
- Competências na área da obtenção de pose de peões no contexto automovel.

set 05–jun 10

Mestrado Integrado em Engenharia Mecânica

16

Universidade de Aveiro, Aveiro (Portugal)

-Competências que permitem desempenhar funções nos mais variados sectores industriais: indústria de moldes, projeto de automação, desenvolvimento de produto, manutenção industrial, projeto de estruturas e equipamentos, produção industrial, indústria de eletrodomésticos, indústria automóvel, gestão industrial, indústria vidreira, indústria cerâmica, indústria de revestimentos, injeção de termo-plásticos, serviços municipalizados, projeto e construção de elevadores, ensino e centros de investigação.

-Capacidade de análise técnica, tecnológica e de apresentação de soluções economicamente viáveis.

Aplicacionais para ciências e engenharia: 20 valores; Robótica Industrial: 19valores; Sistemas de Visão e Perceção Industrial: 17 valores; Servomecanismos: 19 valores; Projeto em Automação e Robótica: 20; Tecnologias de Acionamento e Comando: 14 valores; Informática Industrial: 19 valores; Instrumentação Eletrotecnia Aplicada: 19valores; Termodinâmica Aplicada: 17 valores; Automação I: 14valores; Automação II: 16 valores; Gestão de Operações: 16valores.

COMPETÊNCIAS PESSOAIS

Língua materna português

Outras línguas

	COMPREENDER		FALAR		ESCREVER
	Compreensão oral	Leitura	Interação oral	Produção oral	
inglês	C2	C2	C1	C1	C2

Níveis: A1 e A2: Utilizador básico - B1 e B2: Utilizador independente - C1 e C2: Utilizador avançado
 Quadro Europeu Comum de Referência para as Línguas

Competências de organização

- Boa capacidade de trabalho em grupo adquirida com a participação na equipa multidisciplinar ATLAS do Departamento de Engenharia Mecânica da Universidade de Aveiro desde 2008.
- Participação como membro da equipa ATLAS no Festival Nacional de Robótica nos anos de 2009 e 2010, com obtenção do 1º e 2º lugar em ambos os anos na prova de condução autónoma.
- Monitor científico da Academia de Verão no Departamento de Mecânica da Universidade de Aveiro nos anos de 2008, 2009 2010 e 2011 no campo da robótica.
- Participação como voluntário no Festival Nacional de Robótica 2008.

Carta de Condução A1, B1, B

INFORMAÇÃO ADICIONAL

Publicações

- Almeida, J. and Santos, V. (2014). Multi hypotheses tracking with nonholonomic motion models using LIDAR measurements. ROBOT2013: First Iberian Robotics Conference, number252 in Advances in Intelligent Systems and Computing, pages 273–286.
- Quintero, R., Almeida, J., Llorca, D.F., Sotelo, M.A. (2014). Pedestrian path prediction using body language traits. IEEE Intelligent Vehicles Symposium Proceedings,317-323.
- Almeida, J., V. Santos (2010). Laser-based tracking of mutually occluding dynamic objects. 9th Portuguese Conference on Automatic Control. Coimbra.
- Santos, V., J. Almeida, E. Ávila, D. Gameiro, M. Oliveira, R. Pascoal, R. Sabino and P. Stein (2010). ATLASCAR – Technologies for a Computer Assisted Driving System onboard a Common Automobile. 13th International IEEE Conference on Intelligent Transportation Systems.
- Oliveira, M., P. Stein, J. Almeida, and V. Santos (2009), Modular Scalable Architecture for the Navigation of the ATLAS Autonomous Robots. 9th Conference on Autonomous Robot Systems and Competitions. Castelo Branco.
- Almeida, J., V. Santos (2013). Real time egomotion of a nonholonomic vehicle using LIDAR measurements. Journal of Field Robotics, 30(1):129–141.

- Conferências**
- Participação no ROBOTICA2010 10th Conference on Mobile Robots and Competitions.
 - Participação no ROBOTICA2009 9th Conference on Autonomous Robot Systems and Competitions.
 - Participação no ROBOT2013 First Iberian Robotics Conference.

- Workshops**
- Workshop em sistemas industriais de visão 3D ministrado pela Infaimon.
 - Workshop em robotica industrial ministrado pela Motofil.
 - Workshop em robotica industrial ministrado pela Motoman.

Sou uma pessoa sempre em busca de um desafio. Tenho facilidade em trabalhar em grupo devido a anos de experiência na equipa ATLAS. Tenho competências multidisciplinares que vão desde a conceção de componentes mecânicos até à programação.

Sou uma pessoa responsável e profissional.