



Integrated manager of navigation missions in autonomous cars

Ivan Ferreira

Nº 71270

Enquadramento

- Ainda não foi desenvolvida nenhuma infraestrutura para fundir os elementos da navegação local e global. É necessário desenvolver um *software*, incluindo uma interface humana para definir uma missão para um veículo como o ATLASCAR.

Objetivos

- Instalação de:
 - um novo servidor
 - uma nova UPS (*uninterruptible power supply*)
 - um GPS (*Global Positioning System*) de elevada precisão
- Desenvolver um software para planeamento do missões, execução e monitorização de outros elementos

Tarefas previstas

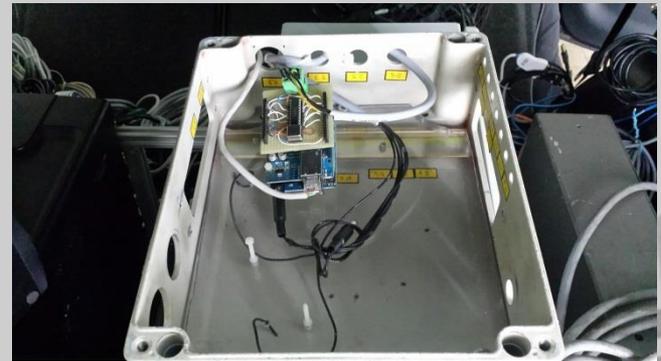
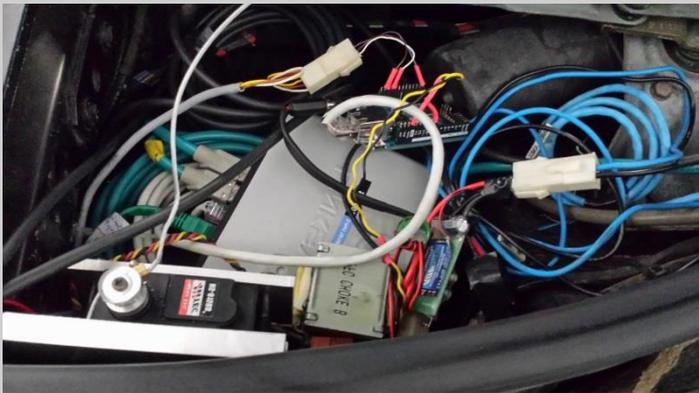
- Estado da arte em navegação e planeamento de missões
- Familiarização com os sistemas do ATLASCAR
- Instalação do novo *hardware*
- Desenvolvimento do *software*
- Recolha de dados e testes em ambiente real
- Escrita da documentação e dissertação

Estado atual do trabalho

- Plano de intervenção no ATLASCAR estabelecido e em fase de execução.
- Identificação e etiquetagem dos cabos está concluída.
- Preparações para a instalação do novo *hardware* concluídas
- Encontradas diversas soluções para otimizar alguns sistemas já existentes

Próximas tarefas

- Melhoramento de algumas soluções existentes



Próximas tarefas

- Remoção do *hardware* antigo



Próximas tarefas

➤ Instalação e configuração do novo *hardware*



Servidor



GPS + Antena



UPS

Próximas tarefas

- Pesquisa sobre soluções já existentes
- Dar início ao desenvolvimento da interface gráfica e do módulo para a execução do planeamento de missões

Informações

- Contacto:
- `ivan.ferreira@ua.pt`

- Link do blog:
- <https://atlasnavman.wordpress.com/>